



Открытое акционерное общество  
«Московский завод тепловой автоматики»

---

# Регулятор микропроцессорный МИНИТЕРМ 400.21.25

гЕЗ.222.115-14 Д

*Приложение к техническому описанию и инструкции  
по эксплуатации гЕ 3.222.098-01 ТО*



2004г.

Модификация регулятора **МИНИТЕРМ 400.21.25** разработана на основе стандартной модификации МИНИТЕРМ 400.21 и отличается от нее программой, “защитой” в ПЗУ.

При работе с данной модификацией следует пользоваться техническим описанием и инструкцией по эксплуатации гЕЗ.222.098-01 ТО на МИНИТЕРМ 400.21 с учетом нижеприведенных отличий.

1. Регулятор работает с двумя термометрами сопротивлений градуировок (по выбору): **50П**, **50М**, **100П**, **100М**. Схема подключения соответствует п. 8.2 ТО.

Третий термометр сопротивления **ТС3** не используется, в списке  **ТСРЕ** следует установить  $IP.C=OFF$ .

2. Термометр сопротивления **ТС1** является «сухим», **ТС2** - «влажным».

Регулируемым параметром является **психрометрическая разность** температуры  $A^{\circ}C$ , измеряемой **ТС1**, и  $B^{\circ}C$ , измеряемой **ТС2**. Индицируется на верхней половине дисплея.

Заданное значение психрометрической разности температур индицируется на нижней половине дисплея (см. п. 5.2.1 ТО).

3. Величины температур, измеряемых **ТС1** ( $A^{\circ}C$ ) и **ТС2** ( $B^{\circ}C$ ), могут быть проконтролированы в списке оператора (см. п. 5.4.1 ТО).
4. Входные сигналы **X<sub>F</sub>**, **X<sub>h</sub>** нормируются и приводятся к параметрам **F<sub>i</sub>**; **h<sub>i</sub>**, которые индицируются в списке оператора (п. 4.2 ТО). Параметр **h<sub>i</sub>** используется для индикации *положения регулирующего органа* исполнительного механизма.

5. Предусмотрен список  **PrG.h** с параметрами  $h^{-1} \dots h^{-24}$ ;  $h_{-1} \dots h_{-24}$ , играющими на участках программного задатчика соответственно  $1 \dots 24$  роль «путевых» выключателей исполнительного механизма.

На любом участке программы:

При  $h_i \geq h^{-i}$  – прекращает работу выход **Z1** («▲»);

при  $h_i \leq h_{-i}$  – прекращает работу выход **Z2** («▼»);

где  $i$  – номер участка.

Диапазон возможных уставок:

$h^{-1} \dots h^{-24}$  = от 102.4 до -2.4 %;

$h_{-1} \dots h_{-24}$  = от -2.4 до 102.4 %.

6. Задание может корректироваться по сигналам  $b^{\text{PC}}$ ;  $F..$

$$P_n = P + c1 * b^{\text{PC}} + c2 * F.$$

Если коррекция не используется, следует в списке SPEC установить:

$$c1 = c2 = 0.$$

7. Программный задатчик имеет **до 24 участков** программы. Нужное количество участков устанавливается в списке SPEC параметром  $n.PrgG = 1...24$ .
8. Настройка программного задатчика производится установкой в списке PrgG параметров  $P0; P1...P24; E1...E24$ . Диапазон изменения этих параметров соответствует табл. 6 ТО.
9. Работа программного задатчика индицируется *постоянным свечением* светодиода «OF». По окончании программы или при сбросе программы указанный светодиод *гаснет*.